

1. On se place sur $\mathbf{R}_2[X]$, l'ensemble des polynômes de degré inférieur ou égal à deux à coefficients réels. On définit $\varphi: \mathbf{R}_2[X] \times \mathbf{R}_2[X] \rightarrow \mathbf{R}$ par

$$\forall (P, Q) \in \mathbf{R}_2[X] \times \mathbf{R}_2[X] \quad \varphi(P, Q) = \sum_{k=0}^2 P(k)Q(k)$$

- (1) Montrer que φ est un produit scalaire.
 - (2) Écrire un script en langage Python pour calculer $\varphi(X^2 + 1, X^2 - 1)$.
 - (3) Calculer $\|X^2 - 5\|$.
 - (4) Déterminer une base orthonormée de $\mathbf{R}_1[X]$; en déduire la matrice dans la base canonique de $\mathbf{R}_2[X]$ de la projection orthogonale sur $\mathbf{R}_1[X]$.
 - (5) Calculer la distance de $X^2 + 1$ à $\mathbf{R}_1[X]$.
2. On considère la matrice réelle M suivante :

$$M = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

- (1) Calculer M^2 et M^3 .
- (2) Établir une relation entre M , M^2 et M^3 .
- (3) On considère le polynôme $P = X^3 - X^2 - 2X$. Déterminer les racines de P .
- (4) (a) Soit $n \in \mathbf{N}^*$. Écrire la relation de division euclidienne de X^n par P . Préciser le degré du reste R_n .
(b) Évaluer l'expression précédente en 0, -1 et 2.
- (5) Déduire de ce qui précède la valeur de M^n pour tout $n \in \mathbf{N}^*$.
- (6) On considère les suites réelles $(a_n)_{n \in \mathbf{N}}$, $(b_n)_{n \in \mathbf{N}}$ et $(c_n)_{n \in \mathbf{N}}$ définies par $a_0 = b_0 = c_0 = 1$ et

$$\forall n \in \mathbf{N} \quad \begin{cases} a_{n+1} = a_n + b_n + c_n \\ b_{n+1} = a_n \\ c_{n+1} = a_n \end{cases}$$

- (a) Écrire une fonction en Python prenant en paramètre un entier n et renvoyant les valeurs a_n , b_n et c_n .
 - (b) Donner une expression de a_n en fonction de $n \in \mathbf{N}$.
3. On considère les deux équations différentielles suivantes :

$$(H): 2xy' - 3y = 0 \quad \text{et} \quad (E): 2xy' - 3y = \sqrt{X}.$$

- (1) (a) Justifier, sans les déterminer, que (H) admet des solutions sur $]0; +\infty[$.
(b) Que doit-on rajouter comme donnée pour avoir une unique solution ?
- (2) Dans cette question, on cherche à déterminer une valeur approchée de la solution y de (H) avec la condition initiale $y(1) = 1$ sur l'intervalle $[a; b] = [1; 2]$.
(a) Expliquer la méthode d'Euler.
(b) Écrire en Python une fonction `euler` prenant en entrée un paramètre n (permettant de fixer le pas $h = \frac{b-a}{n} = \frac{1}{n}$) qui donne une approximation de la solution de l'équation (H) . La fonction doit renvoyer deux listes : la liste X des x_k et la liste Y des $f(x_k)$. On pourra utiliser la relation

$$y_{k+1} = \left(\frac{3h}{2x_k} + 1 \right) y_k.$$

- (3) Résoudre l'équation (H) sur l'intervalle $]0; +\infty[$.
- (4) Résoudre l'équation (E) sur l'intervalle $]0; +\infty[$.
- (5) Résoudre l'équation (E) sur l'intervalle $[0; +\infty[$.

4.

- (1) (a) Rappeler la dérivée de la fonction arctangente et son ensemble de définition.
(b) Calculer, après avoir justifié son existence, l'intégrale

$$\int_0^{+\infty} \frac{d\nu}{1 + \nu^2}.$$

- (2) Pour tout $a > 0$, on pose

$$J(a) = \int_0^\pi \frac{dx}{1 + a \sin^2(x)}.$$

- (a) Justifier que $J(a)$ existe pour tout $a > 0$.
(b) À l'aide de l'outil informatique, en utilisant la méthode des rectangles, donner une valeur approchée de $J(3)$.
(c) Montrer que, pour tout réel x ,

$$\frac{1}{1 + a \sin^2(x)} = \frac{1 + \tan^2(x)}{1 + (a + 1) \tan^2(x)}.$$

- (d) À l'aide du changement de variables $u = \tan x$, montrer que

$$J(a) = 2 \int_0^{+\infty} \frac{du}{1 + (a + 1)u^2}.$$

- (e) En déduire que $J(a) = \frac{C}{\sqrt{a + 1}}$, où $C > 0$ est une constante à déterminer. On pourra vérifier le résultat à l'aide du calcul effectué à la question (2) (b).

- (3) On pose, pour tout $n \in \mathbf{N}$, $J_n = J(e^{n\pi})$. Déterminer la nature de la série $\sum J_n$.

5. Soient $n \in \mathbf{N}^*$ et $x \in \mathbf{R}$. L'exercice s'intéresse à l'inversibilité de la matrice carrée d'ordre n :

$$M_n(x) = \begin{pmatrix} 1 + x^2 & -x & 0 & \cdots & 0 \\ -x & 1 + x^2 & -x & \ddots & \vdots \\ 0 & \ddots & \ddots & \ddots & 0 \\ \vdots & \ddots & -x & 1 + x^2 & -x \\ 0 & \cdots & 0 & -x & 1 + x^2 \end{pmatrix}$$

On considère également $\Delta_n(x) = \det M_n(x)$.

- (1) (a) Montrer que $M_1(x)$ et $M_2(x)$ sont inversibles pour tout $x \in \mathbf{R}$.
(b) À l'aide de l'outil informatique, comparer la fonction Δ_4 et la fonction $x \mapsto 1 + x^2 + x^4 + x^6 + x^8$.
(c) Émettre une conjecture sur la forme de $\Delta_n(x)$.
(2) Établir une relation de récurrence liant $\Delta_{n+2}(x)$, $\Delta_{n+1}(x)$ et $\Delta_n(x)$.
(3) Démontrer le résultat conjecturé dans la question 1.
(4) Pour quelle(s) valeur(s) de x la matrice $M_n(x)$ est-elle inversible ?
(5) Dans cette question, on suppose que $x \in \mathbf{C}$.
(a) Pour quelle(s) valeur(s) de x la matrice $M_1(x)$ n'est-elle pas inversible ?
(b) Pour quelle(s) valeur(s) de x la matrice $M_2(x)$ n'est-elle pas inversible ?
(c) Généraliser les résultats précédents pour déterminer pour quelle(s) valeur(s) de $x \in \mathbf{C}$ la matrice $M_n(x)$ est inversible.